

SISTEM KENDALI

Pebri Prihatmoko, M.Eng

Semester
3



TA
2024/2025

PRODI TEKNOLOGI REKAYASA ELEKTRO-MEDIS

FAKULTAS SAINS DAN TEKNOLOGI

UNIVERSITAS PGRI YOGYAKARTA

VISI PRODI TEKNOLOGI REKAYASA ELEKTRO-MEDIS

"Pada tahun 2043 Program Studi Teknologi Rekayasa Elektro-medis menjadi program studi yang unggul, menghasilkan lulusan yang bertaqwa, profesional, inovatif, berkomitmen nasional, berwawasan global, dan memiliki kompetensi di bidang robotika alat medis"

MISI PRODI TEKNOLOGI REKAYASA ELEKTRO-MEDIS

1. Mengoptimalkan pemanfaatan sumberdaya yang dimiliki untuk mendukung kegiatan tindharma
2. Menyelenggarakan pendidikan vokasi untuk menghasilkan sarjana terapan yang bertaqwa, profesional, inovatif, berkomitmen nasional, berwawasan global, dan ahli dalam bidang robotika alat medis.
3. Menyelenggarakan kegiatan penelitian untuk pengembangan ilmu pengetahuan dan teknologi dalam bidang rekayasa Elektro-medis yang selaras dengan perkembangan zaman
4. Menyelenggarakan kegiatan pengabdian pada masyarakat untuk pengembangan ilmu pengetahuan dan teknologi dalam bidang rekayasa Elektro-medis yang menghasilkan suatu produk atau wacana yang bermanfaat sebagai upaya mewujudkan kesejahteraan masyarakat, bangsa, negara, dan umat manusia
5. Melakukan kerjasama dengan berbagai pihak untuk mengembangkan ilmu pengetahuan dan teknologi dalam bidang rekayasa Elektro-medis
6. Melakukan peningkatan profesionalisme civitas akademika dalam mengembangkan ilmu pengetahuan dan teknologi dalam bidang rekayasa Elektro-medis



PRESENSI DOSEN MENGAJAR

TA. 2024/2025 Sem. GABAL

Program Studi
Matakuliah
Bobot
Dosen

TEKNOLOGI REKAYASA ELEKTRO-MEDEA
SISTEM KENDALI [TRM13103]
2 SKS
PEBRI PRIONATMORO [0918028003]

Kelas
Hall
Fiksi
Ruang

20 At
Praek
00.00 s.d. 08.00
08.00 s.d. 16.00

Surat	Tanggal	Pokok Bahasan	Riwayat Pokok Bahasan	Jam Masa	Praek
I	11-9-2024	Umparan sistem kendali	* Pengantar sistem kendali * Sistem kendali otomatisasi * Pengantar sistem kendali	12	✓
II	12-9-2024	Sistem kendali logika jaringan	* Pengantar sistem kendali logika jaringan * Ciri-ciri sistem kendali logika jaringan * Pengantar sistem kendali logika jaringan	12	✓
III	13-9-2024	Sistem kendali logika jaringan	* Pengantar sistem kendali logika jaringan * Ciri-ciri sistem kendali logika jaringan * Variabel logika dan tipe * Komponen logika jaringan	12	✓
IV	14-9-2024	Variabel logika kendali	* Variabel logika & fungsi * Variabel * Variabel logika & operasi + operasi logika * Variabel logika & operasi * Variabel logika & operasi	12	✓
V	15-9-2024	Algoritma pengendali	* Sistem pengendali pada sistem kendali * Perintah dan algoritma pengendali * Sistem pengendali	12	✓
VI	16-9-2024	Pengantar prinsip	* Prinsip pada pengantar prinsip sistem kendali & perancangan * Pengantar sistem kendali prinsip pengantar	12	✓
VII	17-9-2024	Parameter kendali	* Variabel sistem kendali * Pengantar sistem kendali * Variabel sistem kendali * Variabel sistem kendali * Variabel sistem kendali	12	✓
VIII	18-9-2024	Analisis teknik pengendalian	* Analisis teknik pengendalian * Analisis teknik pengendalian * Analisis teknik pengendalian	12	✓
IX	19-9-2024	Pengantar kendali nelinear Pada sistem kendali	* Pengantar kendali nelinear * Pengantar	12	✓
X	20-9-2024	Pengantar kendali nelinear integrator logika	* Pengantar kendali nelinear * Pengantar * Simbolik dengan logika	12	✓
XI	21-9-2024	Pengantar kendali nelinear perkiraan batas	* Pengantar kendali nelinear perkiraan batas * Pengantar * Simbolik perkiraan batas	12	✓
XII	22-9-2024	Pengantar kendali nelinear IK lampu	* Pengantar kendali nelinear IK lampu * Pengantar * Simbolik IK lampu	12	✓
XIII	23-9-2024	Pengantar kendali nelinear motor DC	* Pengantar kendali nelinear motor DC * Pengantar * Simbolik motor DC	12	✓
XIV	24-9-2024	Pengantar kendali nelinear kipas	* Pengantar kendali nelinear kipas * Pengantar * Simbolik kipas	12	✓
XV	25-9-2024	Pengantar kendali nelinear sepeda	* Pengantar kendali nelinear sepeda * Pengantar * Simbolik sepeda	12	✓
XVI	26-9-2024	Pengantar kendali nelinear pompa	* Pengantar kendali nelinear pompa * Pengantar * Simbolik pompa	12	✓



DAFTAR HADIR KULIAH

Program Studi : TEKNOLOGI REKAYASA ELEKTRO-MEDIS
Tahun Akademik : 2024/2025
Semester : GASAL
Dosen : PEBRI PRIHATHOKO [0518028503]

No	NRP Mahasiswa	Nama Mahasiswa	B.I.U.P	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	Jumlah Hadir	% Hadir
1	23111300001	HAFIZH FIRDAUS BANGUN																15	100 %	
2	23111300002	FRANSISKA MECHILDIS SOKA																13	86,6 %	
3	23111300003	KAYNDHRA PANJI WIRASENA																15	100 %	
4	23111300004	NUR FAIDZI HARJIANY																14	93,3 %	
5	23111300005	IKSAN SURYA RAMADHANI																12	80 %	
6	23111300007	HANIF BUDI RESFATI																14	93,3 %	
7	23111300010	ANGGA ARYO GUSTAMA																14	93,3 %	
8	23111300011	WINKA DEVI NUR KHASANAH																15	100 %	
9	23111300012	RIDA DWI HANEFAH																15	100 %	
10	23111300014	GINANJAR IRFAN YASIN																14	92,3 %	
11	23111300016	Abdullah Hamzah Ramdhani																15	100 %	
12	24111300006	Sandi Bayus Suciwardi, A.Md.T																10	66,7 %	

Kode Matkulah : TKM131103
Matakuliah : SISTEM KENDALI
Bobot Kelas : 2 SKS
Ruang : 23.A1

Semester : 3
Hari : -
Pukul : 00:00 s.d. 00:00
Labs : Ekskriminasi